

IMPORTANTE:

- **DURACIÓN DEL EXAMEN: 2h. 30min.**
- **NO** se permite el uso de calculadoras.
- **Sólo se entregará este cuadernillo.** No entregar el papel en sucio. Las respuestas deben escribirse en este cuadernillo ya que sólo se puntuará lo que haya en él.
- Es imprescindible identificarse ante el profesor.
- Cada apartado del examen puntúa 0'5 puntos.

Apellidos:

Nombre:

DNI:

Titulación:

Grupo:

- (1) Considerar el siguiente sistema de ecuaciones lineales

$$\begin{aligned} ax + y + z &= 1 \\ x + ay + z &= 0 \\ x + y + az &= -1 \end{aligned}$$

donde $a \in \mathbb{R}$ es un parámetro.

- (a) Clasificar el sistema según los valores de a .
 (b) Resolver el sistema anterior para los valores de a para los que el sistema es compatible indeterminado.

- (a) Calculamos en primer lugar los rangos de la matriz del sistema y el de la ampliada, realizando operaciones elementales.

$$\begin{aligned} (A|B) &= \left(\begin{array}{ccc|c} a & 1 & 1 & 1 \\ 1 & a & 1 & 0 \\ 1 & 1 & a & -1 \end{array} \right) \sim \left(\begin{array}{ccc|c} 1 & a & 1 & 0 \\ 1 & 1 & a & -1 \\ a & 1 & 1 & 1 \end{array} \right) \\ &\sim \left(\begin{array}{ccc|c} 1 & a & 1 & 0 \\ 0 & 1-a & a-1 & -1 \\ 0 & 1-a^2 & 1-a & 1 \end{array} \right) \\ &\sim \left(\begin{array}{ccc|c} 1 & a & 1 & 0 \\ 0 & 1-a & a-1 & -1 \\ 0 & 0 & 1-a-(a^2-1) & 1+(a+1) \end{array} \right). \end{aligned}$$

El rango de A es 2 si y sólo si $-a^2 - a + 2 = 0$, es decir, cuando $a = 1$ o $a = -2$. Por tanto, el sistema es compatible determinado si $a \neq 1, -2$. Cuando $a = 1$ el rango de la matriz ampliada es 3, luego el sistema es incompatible. Si $a = -2$, entonces el rango de la matriz ampliada es 2, por lo que el sistema es compatible indeterminado.

- (b) Se pide solucionar el sistema para $a = -2$. Sustituyendo este valor en el sistema triangular, vemos que el sistema original es equivalente al siguiente sistema,

$$\begin{aligned} x - 2y + z &= 0 \\ 3x - 3z &= 1 \end{aligned}$$

Fácilmente, se obtiene $x = z - 2/3$, $y = z - 1/3$ y z libre.

(2) Dada la matriz

$$A = \begin{pmatrix} 3 & 0 & \beta \\ 2 & -1 & -4 \\ 0 & 0 & \alpha \end{pmatrix}$$

donde $\alpha, \beta \in \mathbb{R}$ son parámetros,

- Halla el polinomio característico y los autovalores.
- Determina para qué valores de los parámetros $\alpha, \beta \in \mathbb{R}$, la matriz es diagonalizable.
- Para los valores de los parámetros $\alpha = -1$ y $\beta = -8$, halla la matriz diagonal correspondiente y la matriz de cambio de base.

(a) El polinomio característico es (desarrollando por la última fila)

$$\begin{vmatrix} 3 - \lambda & 0 & \beta \\ 2 & -1 - \lambda & -4 \\ 0 & 0 & \alpha - \lambda \end{vmatrix} = (3 - \lambda)(-1 - \lambda)(\alpha - \lambda)$$

por lo que los autovalores son $\lambda_1 = 3$, $\lambda_2 = -1$, $\lambda_3 = \alpha$.

(b) Si $\alpha \neq -1, 3$ entonces la matriz es diagonalizable.

Si $\alpha = 3$ los autovalores son $\lambda_1 = 3$, con multiplicidad 2 y $\lambda_2 = -1$ con multiplicidad 1. Calculamos el espacio de vectores propios asociados al autovalor $\lambda_1 = 3$. Este espacio es el conjunto de soluciones del sistema lineal homogéneo siguiente

$$\begin{pmatrix} 0 & 0 & \beta \\ 2 & -4 & -4 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}$$

y para que este subespacio tenga dimensión 2 debe verificarse que $\beta = 0$. Es decir, si $\alpha = 3$, entonces la matriz es diagonalizable si y sólo si $\beta = 0$.

Si $\alpha = -1$ los autovalores son $\lambda_1 = -1$, con multiplicidad 2 y $\lambda_2 = 3$ con multiplicidad 1. Calculamos el espacio de vectores propios asociados al autovalor $\lambda_1 = -1$. Este espacio es el conjunto de soluciones del sistema lineal homogéneo siguiente

$$\begin{pmatrix} 4 & 0 & \beta \\ 2 & 0 & -4 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}$$

Este subespacio tiene dimensión 2 si y sólo si $\beta = -8$. Por lo tanto, si $\alpha = -1$, la matriz es diagonalizable si y sólo si $\beta = -8$.

(c) Para los valores de los parámetros $\alpha = -1$ y $\beta = -8$, los subespacios de vectores propios son

$$S(-1) = \{(x, y, z \in \mathbb{R}^3 : x - 2z = 0\} = \langle (2, 0, 1), (0, 1, 0) \rangle$$

$$S(3) = \{(x, y, z \in \mathbb{R}^3 : x = 2y, z = 0\} = \langle (2, 1, 0) \rangle$$

Por lo tanto, la forma diagonal, D y la matriz cambio de base, P , son

$$D = \begin{pmatrix} -1 & 0 & 0 \\ 0 & -1 & 0 \\ 0 & 0 & 3 \end{pmatrix} \quad P = \begin{pmatrix} 2 & 0 & 2 \\ 0 & 1 & 1 \\ 1 & 0 & 0 \end{pmatrix}$$

(3) Dada la aplicación lineal $f : \mathbb{R}^4 \rightarrow \mathbb{R}^3$,

$$f(x, y, z, t) = (-x - y - z, x - y - t, -3x - 3y - 3z)$$

- (a) Calcular las dimensiones del núcleo y de la imagen y unas ecuaciones para estos subespacios.
(b) Hallar una base de la imagen de f y una base para el núcleo de f .

(a) La matriz, A , de la aplicación f , respecto de las bases canónicas es

$$A = \begin{pmatrix} -1 & -1 & -1 & 0 \\ 1 & -1 & 0 & -1 \\ -3 & -3 & -3 & 0 \end{pmatrix}$$

Calculamos la forma reducida,

$$\left(\begin{array}{cccc|c} -1 & -1 & -1 & 0 & x \\ 1 & -1 & 0 & -1 & y \\ -3 & -3 & -3 & 0 & z \end{array} \right) \sim \left(\begin{array}{cccc|c} -1 & -1 & -1 & 0 & x \\ 0 & -2 & -1 & -1 & x+y \\ 0 & 0 & 0 & 0 & z-3x \end{array} \right)$$

de donde deducimos que $\dim \text{Im}(f) = \text{rango}(A) = 2$. Además una ecuación que define a $\text{Im}(f)$ es

$$z = 3x$$

De la fórmula

$$4 = \dim(\text{Im}(f)) + \dim(\ker(f))$$

obtenemos ahora que $\dim(\ker(f)) = 2$ y un sistema lineal de ecuaciones para determinar $\ker(f)$ es

$$-x - y - z = 0$$

$$x - y - t = 0$$

- (b) Una base de $\text{Im}(f)$, obtenida a a partir de las columnas de A , es $\{(1, 0, 3), (0, 1, 0)\}$. Ahora calculamos una base de $\ker(f)$. Para ello resolvemos el sistema anterior,

$$-x - y - z = 0$$

$$x - y - t = 0$$

Como sabemos que hay dos parámetros, elegimos x e y como los parámetros. Las variables dependientes son z y t , que verifican la relación

$$z = -x - y$$

$$t = x - y$$

Entonces,

$$\ker(f) = \{(x, y, z, t) \in \mathbb{R}^4 : z = -x - y, t = x - y\} = \{(x, y, -x - y, x - y) : x, y \in \mathbb{R}\}$$

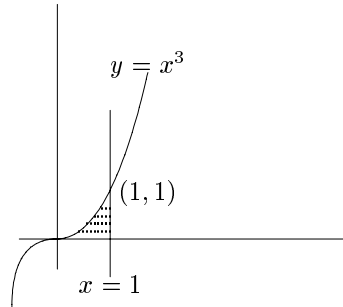
y una base de $\ker(f)$ es $\{(1, 0, -1, 1), (0, 1, -1, -1)\}$.

(4) Dado el conjunto

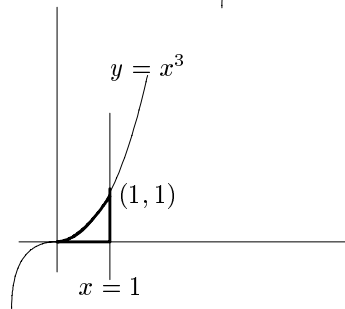
$$S = \{(x, y) \in \mathbb{R}^2 \text{ tales que } x \leq 1, y \geq 0, y \leq x^3\}$$

- (a) Dibuja el conjunto S , su frontera y su interior y discute si S es un conjunto abierto, cerrado, acotado, compacto y/o convexo, razonando tus respuestas.
 (b) Demuestra que la función $f(x, y) = (x - 1)^2 + (y - 1)^2$ tiene máximo y mínimo sobre S .
 (c) Dibuja las curvas de nivel de $f(x, y)$ y determina donde están los máximos y mínimos de f en S .

(a) El conjunto S es



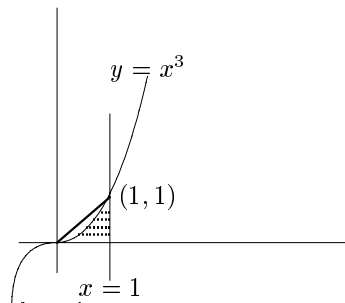
(b) La frontera (∂S) de S es



el interior de S es $S \setminus \partial S$, y la clausura de S es

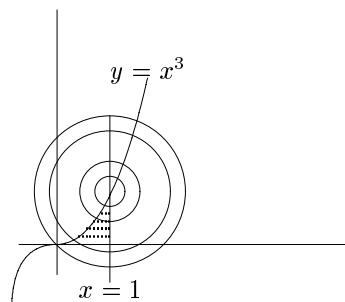
$$\bar{S} = S \cup \partial S = S$$

(ya que $\partial S \subset S$). Por lo tanto, S es cerrado, no es abierto (porque $\partial S \cap S \neq \emptyset$), es compacto (cerrado y acotado). Finalmente, el conjunto S no es convexo ya que el segmento que une los puntos $(0, 0) \in S$ y $(1, 1) \in S$



no está contenido en el conjunto.

- (b) La función es continua y el conjunto es compacto. Por el Teorema de Weierstrass, la función alcanza un máximo y un mínimo en el conjunto S .
 (c) Las curvas de nivel de S son círculos centrados en el punto $(1, 1)$.



Gráficamente, vemos que el mínimo se alcanza en el punto $(1, 1)$ y el máximo en el punto $(0, 0)$.

(5) Considerar la función $f : \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}$

$$f(x, y) = \begin{cases} \frac{3x^2y^2}{x^4+y^4} & \text{si } (x, y) \neq (0, 0), \\ 0 & \text{si } (x, y) = (0, 0). \end{cases}$$

- (a) Estudiar si la función f es continua en el punto $(0, 0)$.
 - (b) Calcular las derivadas parciales de f en el punto $(0, 0)$.
 - (c) Determinar en qué puntos de \mathbb{R}^2 son continuas las derivadas parciales de f .
-

(a) Estudiamos el límite cuando $(x, y) \rightarrow (0, 0)$ a través de la curva $x(t) = t$, $y(t) = kt$ con $k \in \mathbb{R}$,

$$\lim_{t \rightarrow 0} f(t, kt) = \lim_{t \rightarrow 0} \frac{3k^2t^4}{t^4 + k^4t^4} = \frac{3k^2}{1 + k^4}$$

y como depende del parámetro $k \in \mathbb{R}$, el límite no existe y la función no es continua.

(b) Las derivadas parciales de f en el punto $(0, 0)$ son

$$\begin{aligned} \frac{\partial f}{\partial x}(0, 0) &= \lim_{t \rightarrow 0} \frac{f(t, 0) - f(0, 0)}{t} \\ \frac{\partial f}{\partial y}(0, 0) &= \lim_{t \rightarrow 0} \frac{f(0, t) - f(0, 0)}{t} \end{aligned}$$

Observamos que

$$f(t, 0) = f(0, t) = 0 = f(0, 0)$$

para todo $t \in \mathbb{R}$. Por lo tanto

$$\frac{f(t, 0) - f(0, 0)}{t} = \frac{f(0, t) - f(0, 0)}{t} = 0$$

para todo $t \neq 0$ y concluimos que

$$\begin{aligned} \frac{\partial f}{\partial x}(0, 0) &= 0 \\ \frac{\partial f}{\partial y}(0, 0) &= 0 \end{aligned}$$

- (c) Para $(x, y) \neq (0, 0)$, la función $f(x, y)$ está definida como un cociente de polinomios y el denominador no se anula. Por tanto, para $(x, y) \neq (0, 0)$, todas las derivadas parciales existen y son continuas. Si las derivadas parciales de f fueran continuas en $(0, 0)$, entonces, la función sería diferenciable en ese punto y por tanto, sería continua en el punto $(0, 0)$. Como esto contradice lo que hemos encontrado en el apartado (a), las derivadas parciales de f no son continuas en $(0, 0)$. En resumen, las derivadas parciales de f existen y son continuas en todos los puntos $(x, y) \in \mathbb{R}^2$ excepto en el punto $(0, 0)$.

(6) Considera la función

$$f(x, y, z) = x^2 + ay^2 + z^2 + 2axy + 2xz - 2yz$$

(a) Hallar la matriz Hessiana de f .

(b) Estudiar para qué valores del parámetro a , la función f es estrictamente cóncava o estrictamente convexa.

(a) Las derivadas parciales de la función son

$$\frac{\partial f}{\partial x} = 2x + 2ay + 2z$$

$$\frac{\partial f}{\partial y} = 2ay + 2ax - 2z$$

$$\frac{\partial f}{\partial z} = 2z + 2x - 2y$$

por lo que la matriz Hessiana de f es

$$Hf = \begin{pmatrix} 2 & 2a & 2 \\ 2a & 2a & -2 \\ 2 & -2 & 2 \end{pmatrix} = 2 \begin{pmatrix} 1 & a & 1 \\ a & a & -1 \\ 1 & -1 & 1 \end{pmatrix}$$

(b) Es suficiente clasificar la matriz

$$A = \begin{pmatrix} 1 & a & 1 \\ a & a & -1 \\ 1 & -1 & 1 \end{pmatrix}$$

Como $D_1 = 1$, la matriz no puede ser definida negativa, por lo que la función no puede ser estrictamente cóncava. Estudiamos ahora en qué puntos la función es estrictamente convexa. Como

$$D_2 = a - a^2 = a(1 - a)$$

$$D_3 = \begin{vmatrix} 1 & a & 1 \\ a & a & -1 \\ 1 & -1 & 1 \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} 1 & a & 1 \\ 0 & -a-1 & 0 \end{vmatrix} = (a+1) \begin{vmatrix} 1 & 1 \\ a & -1 \end{vmatrix} = (a+1)(-1-a) = -(a+1)^2$$

Vemos que $D_3 \leq 0$ por lo que la forma cuadrática asociada a A no puede ser definida positiva. La función tampoco puede ser convexa.

- (7) Considera la función $f(x, y) = 8x^3 + 2xy - 3x^2 + y^2 + 1$. Se pide,
- Obtener los puntos críticos de f .
 - Clasificar los puntos críticos de f , obtenidos en el apartado anterior.
 - Determinar si f tiene extremos absolutos en el conjunto

$$A = \{(x, y) \in \mathbb{R}^2 : \frac{1}{4} < x\}$$

Sugerencia: Estudiar la concavidad o convexidad de f en el conjunto A .

- (a) Los puntos críticos (x, y) de f verifican el sistema de ecuaciones

$$\begin{aligned} \frac{f\partial}{\partial x} &= 24x^2 + 2y - 6x = 0 \\ \frac{f\partial}{\partial y} &= 2x + 2y = 0 \end{aligned}$$

De la segunda ecuación obtenemos que $x = -y$. Sustituyendo en la primera ecuación, obtenemos además que

$$24x^2 - 8x = 8x(3x - 1) = 0$$

Esta ecuación tiene dos soluciones, $x = 0$ y $x = 1/3$. Luego obtenemos dos puntos críticos,

$$(0, 0), \quad (1/3, -1/3)$$

- (b) La matriz Hessiana de f es

$$Hf(x, y) = \begin{pmatrix} 48x - 6 & 2 \\ 2 & 2 \end{pmatrix}$$

y obtenemos los menores principales,

$$D_1(x, y) = 48x - 6;$$

$$D_2(x, y) = 2(48x - 6) - 4 = 96x - 16$$

En el punto $(0, 0)$, tenemos que

$$D_1 = -6 < 0, \quad D_2 = -16 < 0$$

por lo que $(0, 0)$ es un punto de silla, ya que $Hf(0, 0)$ es indefinida.

En el punto $(1/3, -1/3)$, tenemos que

$$D_1 = 10 > 0, \quad D_2 = 16 > 0$$

por lo que $(1/3, -1/3)$ es un mínimo local, ya que $Hf(1/3, -1/3)$ es definida positiva.

- (c) En el conjunto A se verifica que

$$x > \frac{1}{4}$$

por lo que

$$D_1 = 48x - 6 > 6, \quad D_2 = 96x - 16 > 8$$

es decir, $Hf(x, y)$ es definida positiva en el conjunto A .

Por otra parte, como el conjunto A es abierto, los extremos de f en A coinciden con los puntos críticos de f . Asimismo, como el conjunto A es convexo y f es convexa en A los puntos críticos de f son automáticamente mínimos absolutos de f en A . Concluimos que el punto $(1/3, -1/3)$ es el único punto extremo de f sobre A y es un mínimo absoluto.

(8) Considerar la función

$$f(x, y) = \frac{x^3}{3} + \frac{y^3}{3} + 2x^2$$

y el conjunto

$$A = \{(x, y) : x^2 + y^2 = 3\}$$

- (a) Hallar las ecuaciones de Lagrange que determinan los extremos de f en A .
(b) Determinar los puntos que satisfacen las ecuaciones de Lagrange y hallar los extremos de f en A , especificando si son máximos o mínimos.
-

(a) El lagrangiano es

$$L(x, y) = \frac{x^3}{3} + \frac{y^3}{3} + 2x^2 + \lambda(x^2 + y^2 - 3).$$

Derivando obtenemos las ecuaciones de Lagrange,

$$\frac{\partial L}{\partial x} = x^2 + 4x + 2\lambda x = 0$$

$$\frac{\partial L}{\partial y} = y^2 + 2\lambda y = 0$$

$$x^2 + y^2 = 3$$

(b) El sistema es equivalente a

$$x(x + 4 + 2\lambda) = 0$$

$$y(y + 2\lambda) = 0$$

$$x^2 + y^2 = 3$$

Si $x = 0$, entonces $y = \pm\sqrt{3}$. Y obtenemos los puntos críticos $(0, \sqrt{3})$ y $(0, -\sqrt{3})$. Análogamente, haciendo $y = 0$, obtenemos los puntos $(\sqrt{3}, 0)$ y $(-\sqrt{3}, 0)$.

Si $x = -4 - 2\lambda$ e $y = -2\lambda$, entonces

$$y^2 = 4 - x^2 = 4 - (16 + 4\lambda^2 - 16\lambda) = -4\lambda^2 + 16\lambda - 12 = 4\lambda^2$$

Realizando operaciones, esta expresión es equivalente a que

$$2\lambda^2 - 4\lambda + 3 = 0$$

y la ecuación anterior no tiene solución real. Por lo tanto, los únicos puntos críticos son $(0, \sqrt{3})$, $(0, -\sqrt{3})$, $(\sqrt{3}, 0)$ y $(-\sqrt{3}, 0)$.

El conjunto A es compacto y la función f es continua. Por el Teorema de Weierstrass, la función alcanza un máximo y un mínimo en A . Calculamos los valores de f en los puntos críticos,

$$f(0, -\sqrt{3}) = -\sqrt{3};$$

$$f(0, \sqrt{3}) = \sqrt{3};$$

$$f(-\sqrt{3}, 0) = -\sqrt{3} + 6;$$

$$f(\sqrt{3}, 0) = \sqrt{3} + 6;$$

El punto de mínimo de f en A es $(0, -\sqrt{3})$ y el punto de máximo es $(\sqrt{3}, 0)$.